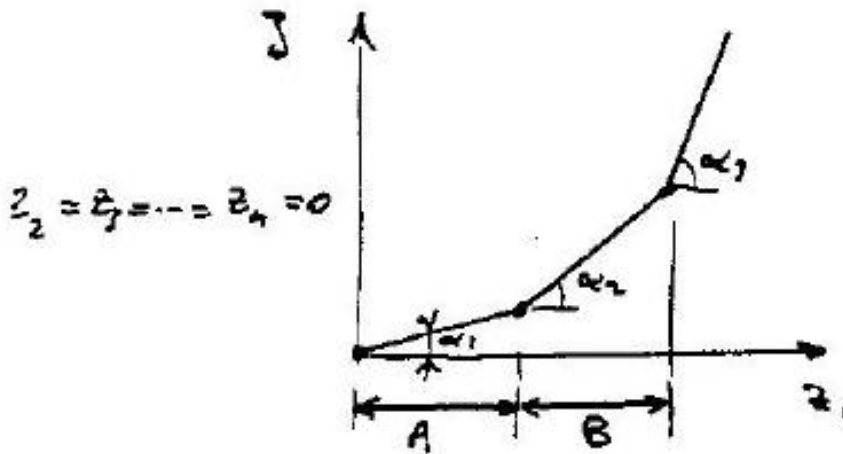


Funzioni obiettivo lineare a tratti

Si supponga che la funzione obiettivo $J(z)$ sia non lineare rispetto ad una (o più) delle variabili di decisione. Ipotizziamo tuttavia che la non linearità sia di tipo particolare.



Funzione lineare a tratti e convessa

$$(\alpha_1 < \alpha_2 < \alpha_3)$$

$$z_i \geq 0$$

Si ponga allora $z_1 = z_{n+1} + z_{n+2} + z_{n+3}$

Cioè si sostituisca a z_1 la somma delle tre nuove variabili z_{n+1} , z_{n+2} e z_{n+3} .

Quindi $J(z) = (\alpha_1 z_{n+1} + \alpha_2 z_{n+2} + \alpha_3 z_{n+3}) + r_2 z_2 + \dots + r_n z_n$
parte non lineare parte lineare

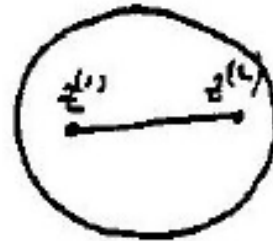
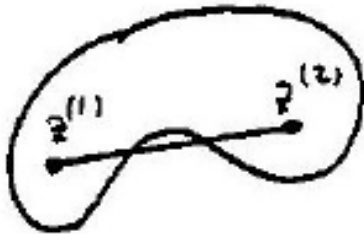
$$0 \leq z_{n+1} \leq A \quad 0 \leq z_{n+2} \leq B \quad 0 \leq z_{n+3} \leq C$$

inoltre, deve essere: $\begin{cases} z_{n+1} < A \rightarrow z_{n+2} = 0 \\ z_{n+2} < B \rightarrow z_{n+3} = 0 \end{cases}$

ma queste condizioni (non lineari) sono automaticamente verificate se $\alpha_1 < \alpha_2 < \alpha_3$

Interpretazione geometrica (1)

L'insieme Z è un insieme convesso



Un insieme è convesso se il segmento da $z^{(1)}$ a $z^{(2)}$ è tutto contenuto nell'insieme.

Nel nostro caso

$$\left. \begin{array}{l} z^{(1)} \in Z \\ z^{(2)} \in Z \end{array} \right\} \text{ipotesi}$$

$$z = \alpha z^{(1)} + (1 - \alpha) z^{(2)} \quad \text{con} \quad 0 \leq \alpha \leq 1 \quad (\text{segmento da } z^{(1)} \text{ a } z^{(2)})$$

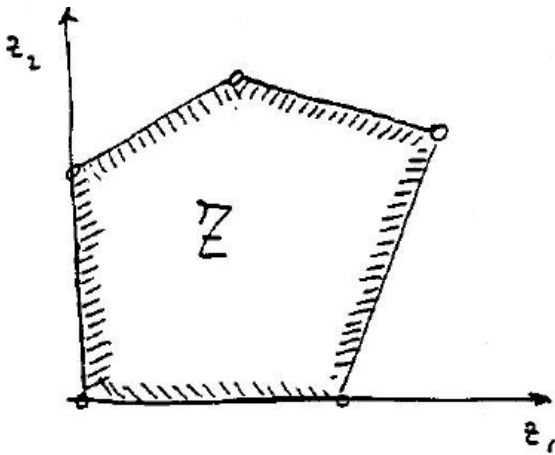
$$Pz = P(\alpha z^{(1)} + (1 - \alpha) z^{(2)}) = \alpha Pz^{(1)} + (1 - \alpha) Pz^{(2)} = \alpha q + (1 - \alpha) q = q$$

$$\left. \begin{array}{l} z^{(1)} \geq 0 \\ z^{(2)} \geq 0 \end{array} \right\} \rightarrow z = \alpha z^{(1)} + (1 - \alpha) z^{(2)} \geq 0$$

Quindi l'intero segmento da $z^{(1)}$ a $z^{(2)}$ appartiene a Z , cioè Z è convesso.

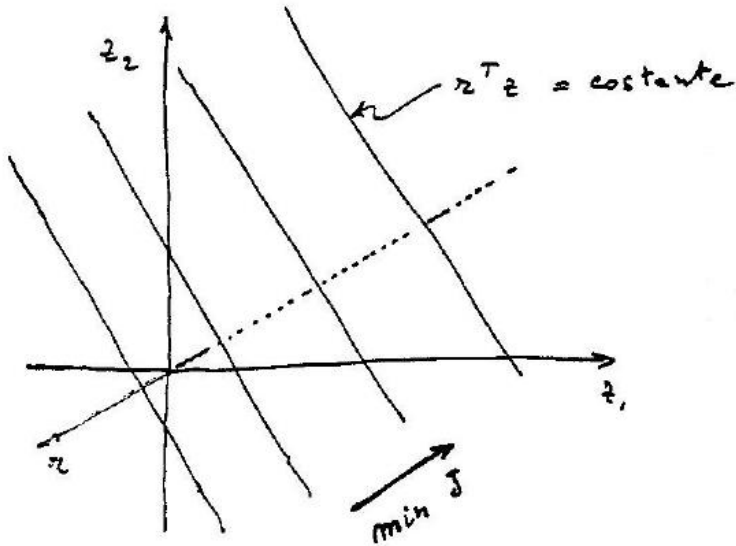
In effetti Z è un poliedro convesso nello spazio a n dimensioni.

Interpretazione geometrica (2)

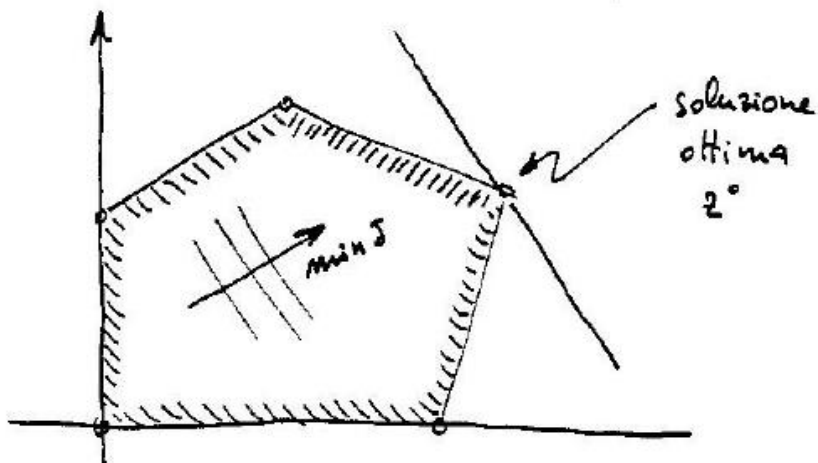


Proiezione
dell'insieme Z nel
piano (z_1, z_2)

o vertici



Su questi iperpiani la
funzione obiettivo $J(z)$
è costante



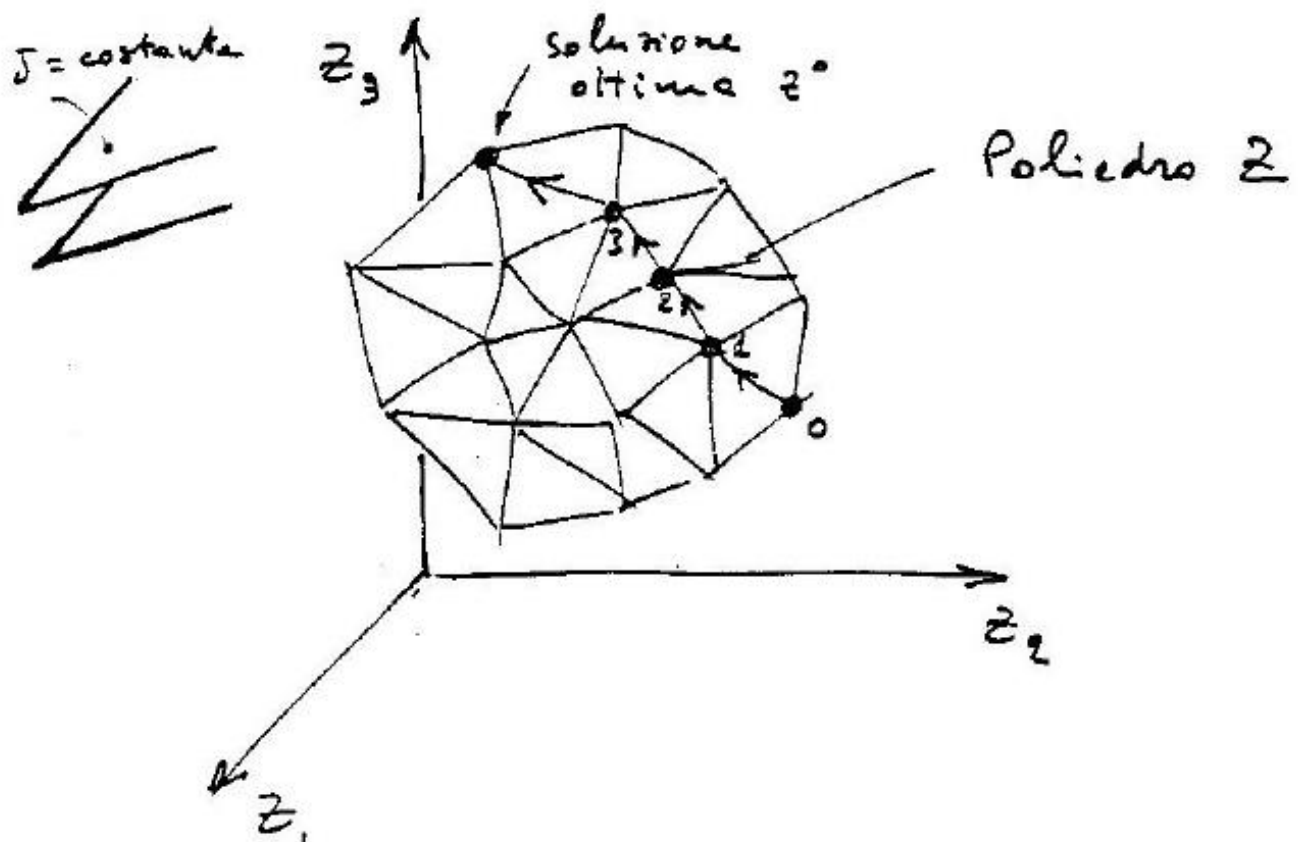
La soluzione ottima
è su un vertice!

Soluzione di un programma lineare

L'algoritmo di gran lunga più usato è il SIMPLESSO inventato da G. B. Dantzig.

L'algoritmo del Simplexso comprende una fase di inizializzazione (1) e una di iterazione (2).

1. Trova una soluzione ammissibile che corrisponda a un vertice di Z
2. Tra i vertici vicino a quello "corrente" scegli quello cui corrisponde il maggior decremento della funzione obiettivo e continua così fino a che è possibile diminuire J .



Dualità

Programma Primale

$$\min [r^T z]$$

$$Pz \geq q$$

$$z \geq 0$$

Programma Duale

$$\max [q^T \lambda]$$

$$P^T \lambda \leq r$$

$$\lambda \geq 0$$

$$(P, q, r^T, \min, \geq) \quad \equiv \quad (P^T, r, q^T, \max, \leq)$$

$$\phi(\lambda) = q^T \lambda \leq q^T \lambda^\circ = r^T z^\circ \leq r^T z = J(z)$$



$$\phi(\lambda^\circ)$$

$$J(z^\circ)$$

Poiché la complessità di un programma lineare (numero di operazioni necessarie a risolverlo) è proporzionale al cubo del numero dei vincoli, in alcuni casi (poche variabili di decisione e tanti vincoli) è conveniente dal punto di vista computazionale risolvere il problema duale.

Sensitività e prezzi ombra

In molti problemi i vincoli q_i sono dei parametri che possono variare e rispetto ai quali è necessario quindi determinare la sensitività della soluzione. In altre parole, interessa calcolare:

$$\frac{\partial J(z^\circ)}{\partial q_i}$$

Per dualità abbiamo $J(z^\circ) = \sum_i \lambda_i^\circ q_i$ per cui risulta che la variabile duale λ_i all'ottimo è proprio la sensitività cercata, cioè:

$$\frac{\partial J(z^\circ)}{\partial q_i} = \lambda_i^\circ$$

Questi λ_i° si chiamano anche prezzi ombra perché nel caso in cui J sia un beneficio e q_i una risorsa essi rappresentano il prezzo massimo che si dovrebbe essere disposti a pagare per incrementare la risorsa e quindi il beneficio.

Tale prezzo di solito non corrisponde con il prezzo di mercato della risorsa.

E' evidente che, se all'ottimo un vincolo non è attivo (la risorsa è abbondante e quindi lo slack è diverso da 0), il corrispondente prezzo ombra non potrà che essere nullo e viceversa.

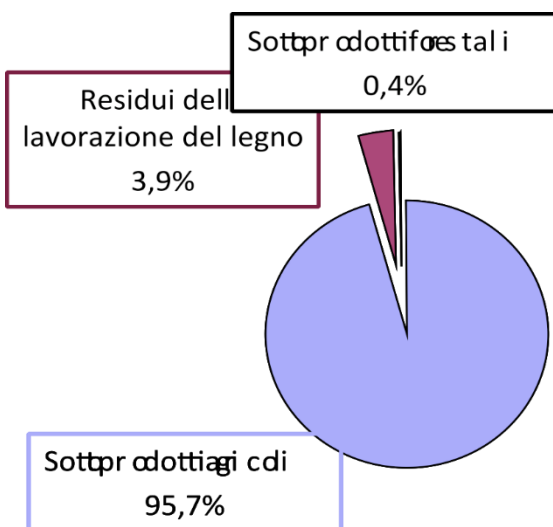
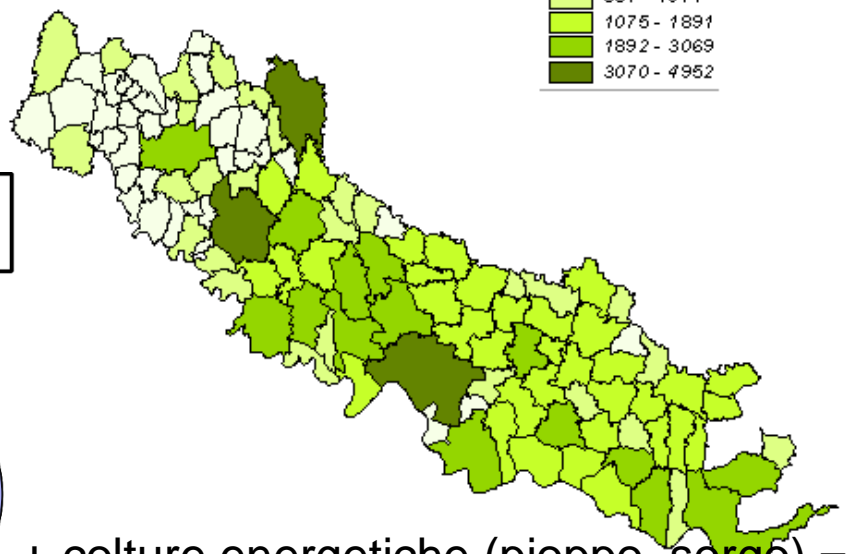
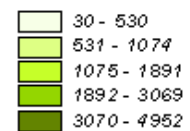
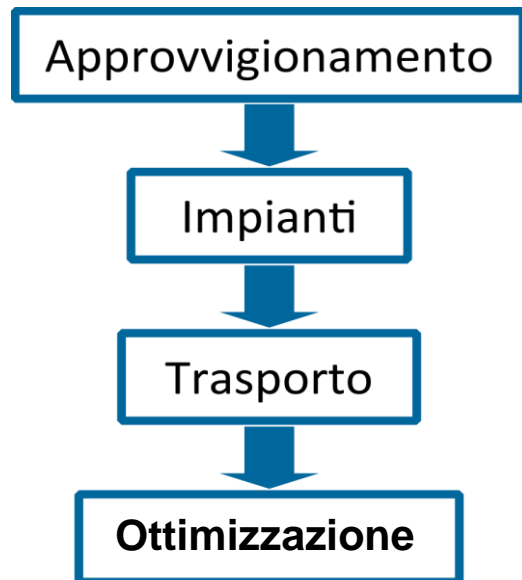
PL – STUDIO DI CASO

Impianti a biomassa in provincia di Cremona

Vedi: Fiorese, Gatto, Guariso; [Utilizzo delle biomasse a scopo energetico: un'applicazione alla Provincia di Cremona](#), *L'Energia Elettrica*, 82, 1-8, 2005.

Vogliamo determinare quanta energia si può produrre utilizzando biomassa da combustione in centrali di cogenerazione.

Residui agricoli e boschivi + scarti industria del legno



+ colture energetiche (pioppo, sorgo) =
= 226.400 ton ss/anno

Scelta impianto tipico:

6 MWt, $\eta = 80\%$

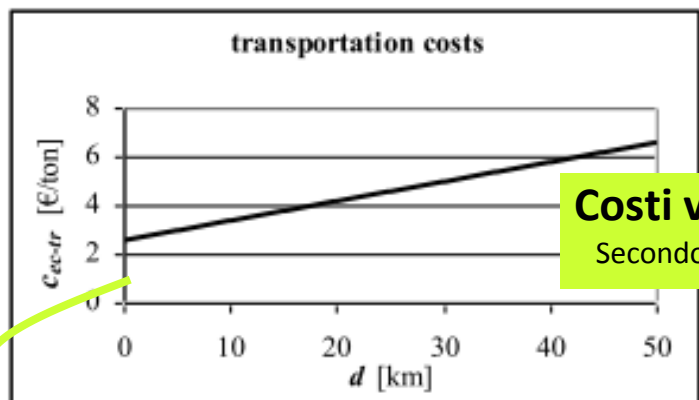
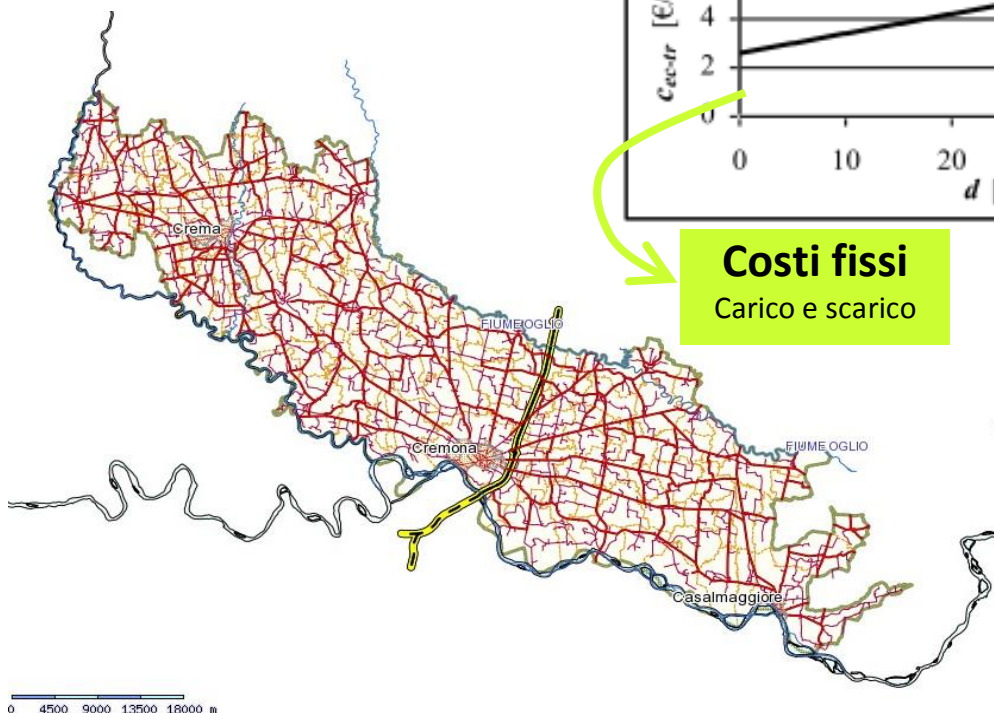
Ciclo ORC: 1,1 MWe, $\eta_e = 17\%$

7,2 MWt, $\eta_t = 80\%$

Elettrico/termico = 0,215



Trasporto:



Costi variabili
Secondo distanza

Costi fissi
Carico e scarico

Ottimizzazione:

Problema di programmazione lineare a variabili reali e binarie

Variabili di decisione:

x_{ijs} [0,1] frazione della biomassa di tipo s (residui, SRF) presente nel comune i conferita all'impianto di cogenerazione j

y_j {0,1} la centrale di cogenerazione nel comune j è attiva se $y_j = 1$, non attiva se $y_j = 0$

Obiettivo:

max Energia netta =

= Energia prodotta – energia trasporto – energia SRF

$$J_{EN} = \sum_{j=1}^N (EN_{out,j} - EN_{trasporta,j} - EN_{SRF,j})$$

$$EN_{out-el,j} = \eta_{el} \cdot \alpha \cdot \sum_i \sum_s a_{is} \cdot (1 - u_s) \cdot p c i_s \cdot x_{ijs}$$

$$EN_{out-term,j} = \frac{EN_{out-el,j}}{\beta}$$

$$EN_{trasporta,j} = \sum_{i=1}^N \sum_s (2c_{tr}^{var} d_{ij} + c_{tr}^{fisso}) \cdot a_{is} x_{ijs}$$

$$EN_{SRF} = c_{en,SRF} \sum_i a_{iSRF} x_{ijSRF}$$

Vincoli:

La biomassa può essere conferita solo ad un impianto attivo

$$x_{ijs} \leq y_i \quad \forall s, j$$

Non posso usare più biomasse di quante ce ne siano

$$\sum_j \sum_s x_{ijs} \leq B_i \quad \forall i$$

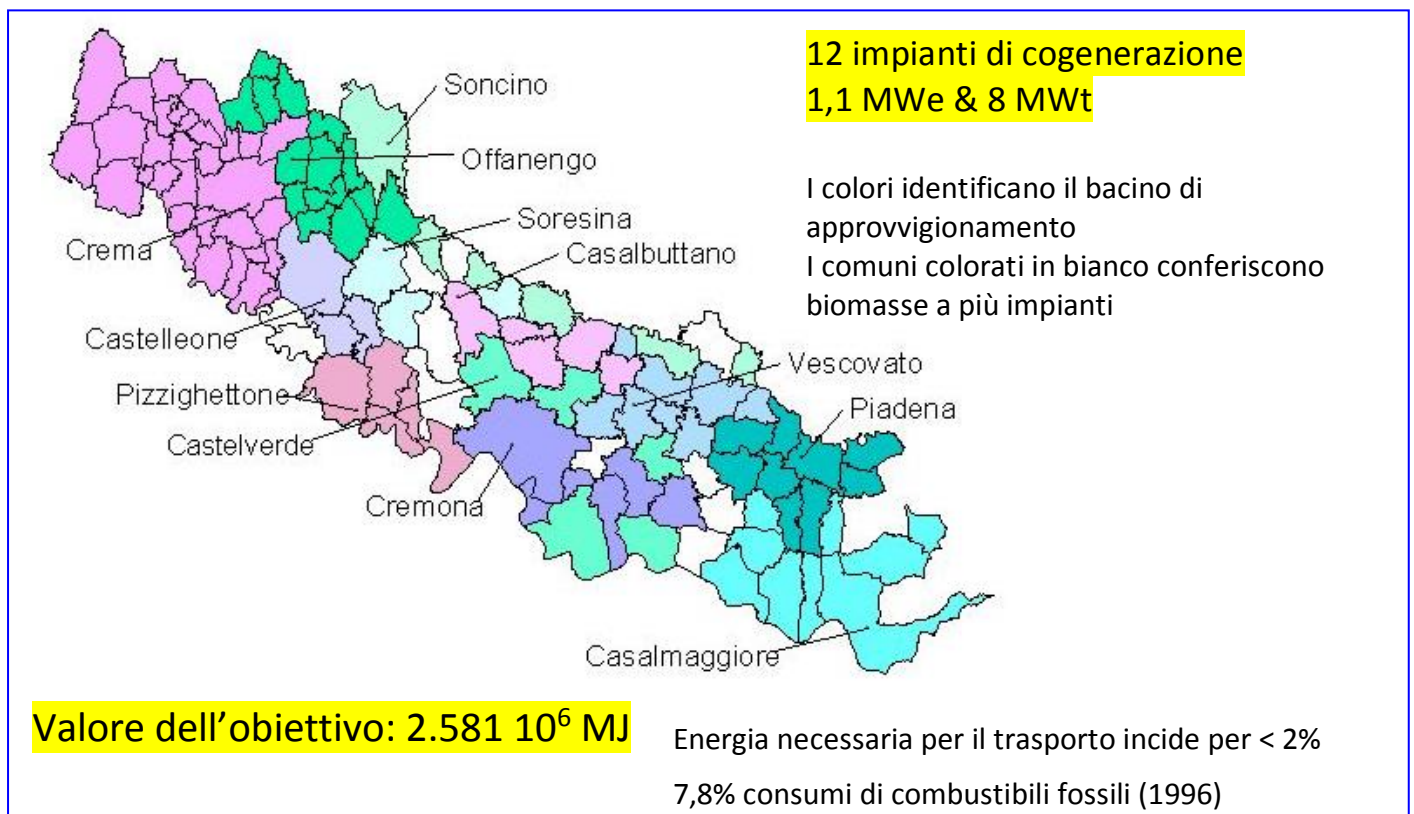
La capacità dell'impianto è assegnata

$$CAP_j \cdot \xi^L \cdot y_j \leq \sum_i \sum_s LHV_s \cdot u_s \cdot x_{ijs} \leq CAP_j \cdot \xi^H \cdot y_j \quad \forall j$$

Le variabili di decisione sono non negative o binarie

$$x_{ijk} \geq 0 \quad \forall i, j, k; \quad y_j = \{0,1\} \quad \forall j$$

Risultati:



Si possono valutare le emissioni di CO₂ risparmiate:

Emissioni equivalente energia da gas – emissioni trasporto – emissioni SRF

- 8,4% emissioni di CO₂ 2002

e i benefici economici (tempo di recupero dell'investimento ≈ 9 anni)